

実践!

Hands on Event

CAN プロトコル解析

自動車の制御システムはCANプロトコルを使って分散制御をしています。

本講座では、自動車の電子制御システムにてCANプロトコルがどのように使われているのか解説します。

演習ではシミュレータやテストベッドを使って、CANプロトコルの解析方法が理解できます。

特に、Raspberry PiやLinuxを用いて、CANを制御したい方にお勧めです。

2025. **5.22** THU

9:30-16:30

無料

※昼食の提供があります。

定員

15名

※応募者多数の場合は抽選

対象

学生優先

申込締め切りました

申込締切日

~~2025年5月9日(金) 15:00~~

開催場所

パシフィコ横浜
ノース ガーデンラウンジB
(神奈川県横浜市)

※ご参加の方は各自パソコンをご持参ください。
事前準備(環境構築)がございます。

イベントスケジュール

午前の部 9:30~12:00

- 倫理
- 車載システムとセキュリティ概論
- CANプロトコル基礎
- シミュレータを用いた演習

午後の部 13:00~16:30

- テストベッドを用いた演習

講師紹介

倉地 亮

(名古屋大学)

家平 和輝

(株式会社デンソー)

今井 啓貴

(株式会社ラック)

古川 修平

(ヒラソル・エナジー株式会社)

元田 匡哉

(NTTセキュリティ・ジャパン株式会社)

主催・自動車技術会 企画・サイバーセキュリティ講座企画委員会WG

お申込み・お問い合わせ

自動車技術会モビリティDX推進課



kisokouza@jsae.or.jp



<https://www.jsae.or.jp/assoc/hrd/study/cyber/>

